

研究タイトル:

ロボットの遠隔操作システム



氏名: 以後 直樹 / IGO Naoki E-mail: igo@asahikawa-nct.ac.jp

職名: 准教授 学位: 博士(工学)

所属学会・協会:

キーワード: ロボット, バーチャルリアリティ

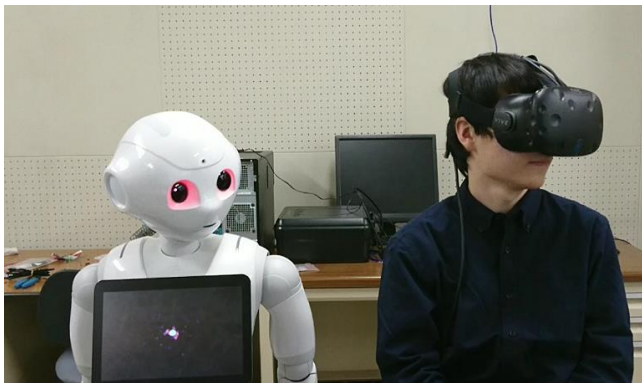
技術相談

提供可能技術:

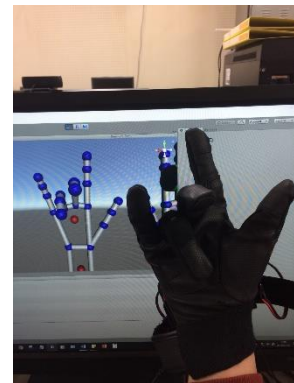
- ・遠隔操作ロボット
- ・バーチャルリアリティ
- ・画像処理を用いた触覚の計測
- ・ドローン

研究内容: VR 等を活用したロボットの操作システム

バーチャルリアリティ(VR)等を活用したロボットの操作システムに関する研究、ロボットの自律移動に関する研究、データを入力できるデバイスに関する研究を実施しています。また、VR を用いた廃炉作業に関するシステムの研究も実施しています。



VR を用いたロボットの操作システム



データグローブ

「従来技術との優位性」

災害現場等において、予想外の事態が起こる可能性が高く、ロボットの知能(人工知能)に全てを任せて作業を行わせることは、現状の技術では難しい状況にあります。そのため、ロボットの制御には、人間による何かしらのコントロールが必ず必要となります。その際、VR 等を用いることで、その現場にいるような感覚でロボットを操作することができます。

「予想される応用分野」

コンピュータやゲームへの入力デバイスとの応用も可能です。

VR システムは、現地での事前訓練や繰り返し練習が困難な作業への応用が可能です。

提供可能な設備・機器:

名称・型番(メーカー)	

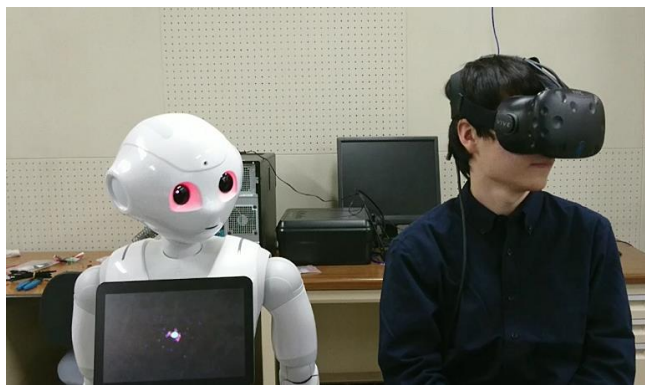
Remote control system for robots



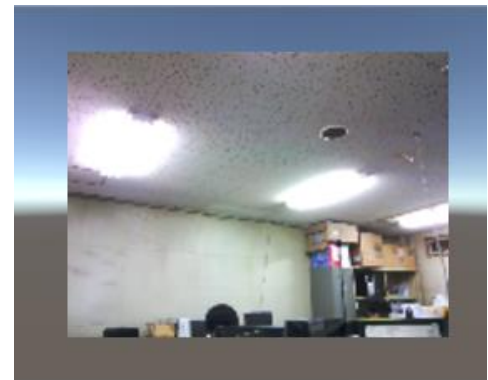
Name	Naoki Igo	E-mail	igo@asahikawa-nct.ac.jp
Status	Associate Professor		
Affiliations			
Keywords	Robot, Virtual reality		
Technical Support Skills	<ul style="list-style-type: none"> • Remote control robot • Virtual reality • Tactile sensor using camera image • Drone 		

Research Contents Remote control system for robot

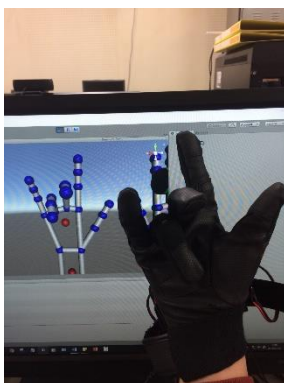
Research on robot operation system utilizing virtual reality (VR) etc, research on autonomous movement of robot, and research on devices that can input data.



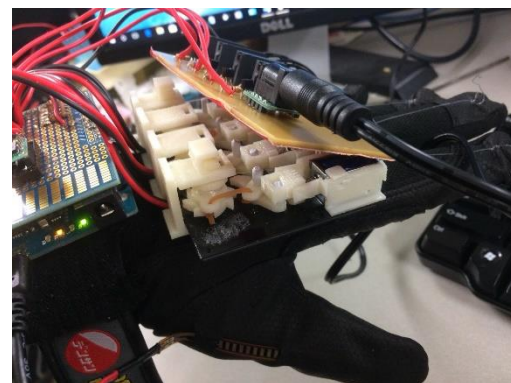
Robot control system using VR



Robot camera image



Data glove



Mechanism of tactile feedback

Available Facilities and Equipment
